

RSV SchH3		Istinto		Tecnica		Coordinazione		qual.	Max. Pts	Punti
1	Partenza+ 1 parte prima oggetto	impegno al lavoro	equilibrio d'istinto	presa dell'odore	messa in pista	senza aiuto	comando facoltativo		10	
		concentrazione	resistenza	sicurezza nel lavoro	uniformità	libero da conflitti	sintonia			
2 a	2 parte dopo oggetto	impegno al lavoro	equilibrio d'istinto	presa dell'orma	tenuta di pista	senza aiuto			10	
		concentrazione	resistenza	determinazione	uniformità	libero da conflitti	sintonia			
2 b	1°angolo	impegno al lavoro	equilibrio d'istinto	accettazione dell'angolo	sicurezza nel lavoro	senza aiuto			5	
		concentrazione	resistenza			libero da conflitti	sintonia			
3 a	2°lato	impegno al lavoro	equilibrio d'istinto	presa dell'orma	tenuta di pista	senza aiuto			10	
		concentrazione	resistenza	determinazione	uniformità	libero da conflitti	sintonia			
3 b	2°angolo	impegno al lavoro	equilibrio d'istinto	accettazione dell'angolo	sicurezza nel lavoro	senza aiuto			5	
		concentrazione	resistenza			libero da conflitti	sintonia			
4 a	3°lato	impegno al lavoro	equilibrio d'istinto	presa dell'orma	tenuta di pista	senza aiuto			10	
		concentrazione	resistenza	determinazione	uniformità	libero da conflitti	sintonia			
4 b	3°angolo	impegno al lavoro	equilibrio d'istinto	accettazione dell'angolo	sicurezza nel lavoro	senza aiuto			5	
		concentrazione	resistenza			libero da conflitti	sintonia			
5 a	4°lato	impegno al lavoro	equilibrio d'istinto	presa dell'orma	tenuta di pista	senza aiuto			10	
		concentrazione	resistenza	determinazione	uniformità	libero da conflitti	sintonia			
5 b	4°angolo	impegno al lavoro	equilibrio d'istinto	accettazione dell'angolo	sicurezza nel lavoro	senza aiuto			5	
		concentrazione	resistenza			libero da conflitti	sintonia			
6	5°lato	impegno al lavoro	equilibrio d'istinto	presa dell'orma	tenuta di pista	senza aiuto			9	
		concentrazione	resistenza	determinazione	uniformità	libero da conflitti	sintonia			
7	1°oggetto	impegno al lavoro	attività	segnalazione	segnala / raccoglie	senza aiuto			7	
				posizione	until resuming track	libero da conflitti				
8	2°oggetto	impegno al lavoro	attività	segnalazione	segnala / raccoglie	senza aiuto			7	
				posizione	until resuming track	libero da conflitti				
9	3°oggetto	impegno al lavoro	activity	segnalazione	segnala / raccoglie	senza aiuto			7	
				posizione		libero da conflitti				
<b>Totale risultato A</b>									<b>100</b>	

<b>Sort. N. / Pista N. / racciatore</b>			
<b>Totale performance</b>			
Info aggiuntive	Ritiro/squalificato per		
Condizioni meteo	difficile	medio	facile
Tracciamento	difficile	medio	facile
Terreno	difficile	medio	facile
<b>Test Temperamento</b>			
passed		failed	

Pkt	V	SG	G	B	M
5	4,8	4,5	4,0	3,5	3,4 - 0
7	6,7	6,3	5,6	4,9	4,8 - 0
9	8,6	8,1	7,2	6,3	6,2 - 0
10	9,6	9,0	8,0	7,0	6,9 - 0
<b>100</b>	<b>96</b>	<b>90</b>	<b>80</b>	<b>70</b>	<b>69,9 - 0</b>

località/data  
 conduttore  
 nome del cane  
 nato il  
 ID/tattoo  
 giudice

località/data

nome del cane

ID/tattoo

Pkt	V	SG	G	B	M
10	9,6	9,0	8,0	7,0	6,9 - 0
15	14,4	13,5	12,0	10,5	10,4 - 0
100	96	90	80	70	69,9 - 0

Sort. N.



RSV/SchH3	Istinto		Tecnica			Coordinazione		Qual.	Max. Pts	Punti
1	Condotta senza guinz.	impegno al lavoro	attività	posizione base	dritto/posizione	sparo	accettazione dei segnali	senza aiuto	10	
		resistenza		dietrofront	cambio di passo	angolo a destra	sincronizzazione	concentrazione		
				angolo a destra	dietrofront	stop				
				angolo a sinistra	gruppo	stop				
2	Seduto in movim.	impegno al lavoro	attività	posizione base	sviluppo	comando	accettazione dei segnali	senza aiuto	10	
				esecuzione	mantiene posizione	ritorno del conduttore	libero da conflitti	concentrazione		
3	Terra in movim. con richiamo	impegno al lavoro	attività	posizione base	sviluppo	comando	accettazione dei segnali	senza aiuto	10	
		dinamicità		esecuzione	mantiene posizione	avvicinamento	libero da conflitti	concentrazione		
				fronte	fine					
4	Resta in piedi con richiamo	impegno al lavoro	attività	posizione base	sviluppo	comando	accettazione dei segnali	senza aiuto	10	
		dinamicità		esecuzione	mantiene posizione	avvicinamento	libero da conflitti	concentrazione		
				fronte	fine					
5	Riporto in piano	impegno al lavoro	attività	posizione base	andata	raccolta	accettazione dei segnali	senza aiuto	10	
		dinamicità		ritorno	fronte	tenuta	libero da conflitti	concentrazione		
				lascia	fine					
6	Riporto con salto da 1M	impegno al lavoro	attività	posizione base	andata	salto	accettazione dei segnali	senza aiuto	15	
		dinamicità		raccolta	ritorno	salto di ritorno	libero da conflitti	concentrazione		
				fronte	tenuta	lascia				
				fine						
7	Riporto con palizzata	impegno al lavoro	attività	posizione base	andata	salto	accettazione dei segnali	senza aiuto	15	
		dinamicità		raccolta	ritorno	salto di ritorno	libero da conflitti	concentrazione		
				fronte	tenuta	lascia				
				fine						
8	Invio in avanti	impegno al lavoro	attività	posizione base	sviluppo	invio	accettazione dei segnali	senza aiuto	10	
		dinamicità		terra	mantiene posizione	seduto	libero da conflitti	concentrazione		
9	Terra con Distraz.	impegno al lavoro	calma	posizione base	terra	sparo	accettazione dei segnali	senza aiuto	10	
		cambio d'istinto		mantiene posizione	seduto		libero da conflitti	concentrazione		
<b>Totale risultato B</b>								<b>100</b>		

conduttore

nato il

giudice

B

località/data

nome del cane

Pkt	V	SG	G	B	M
5	4,8	4,5	4,0	3,5	3,4 - 0
10	9,6	9,0	8,0	7,0	6,9 - 0
15	14,4	13,5	12,0	10,5	10,4 - 0
20	19,2	18,0	16,0	14,0	13,9 - 0
100	96	90	80	70	69,9 - 0

ID/tattoo

conduttore

giudice

nato il



RSV SchH3	Istinto		Tecnica			Coordinazione		Qual.	Max. Pts	Punti	
1 Ricerca del figurante	dinamicità		posizione base	1° nascondiglio	attraversamento	tempismo comandi	accettazione dei segnali	10			
			2° nascondiglio	attraversamento	3° nascondiglio	partenza a comando	orientato al conduttore				
			attraversamento	4° nascondiglio	attraversamento						
			5° nascondiglio	attraversamento	6° nascondiglio						
2 Affronto e abbaio	resistenza	dominanza	cambio d'istinto	abbaio	mantiene	indipendenza	approccio senza stress	10			
			avvicinamento	cambio in obbedienza	posizione base	fase obbedienza a comando	senza aiuto				
3 Tentativo di fuga	posizionamento	presa d'impatto	condotta	terra / reazione	pienezza della presa	fase obbedienza a comando	comportamento libero da conflitti	10			
	fermezza della presa	dominanza	fine	cambio d'istinto	vigilanza	lascia a comando	senza aiuto				
4 Difesa dopo la vigilanza	attacco	presa d'impatto	pienezza della presa	fase finale	cambio d'istinto	fase obbedienza a comando	approccio indisturbato	20			
	fermezza della presa	dominanza	vigilanza	avvicinamento		lascia a comando					
5 Trasporto da dietro	appetenza	tensione	posizione base	condotta senza guinzaglio	distanza	fase obbedienza a comando	comportamento libero da conflitti	5			
	autocontrollo						senza aiuto				
6 Attacco	attacco	presa d'impatto	pienezza della presa	fase finale	cambio d'istinto	fase obbedienza a comando	approccio indisturbato	15			
	fermezza della presa	dominanza	vigilanza	avvicinamento	fase finale	lascia a comando	comportamento libero da conflitti				
			trasporto laterale								
7 Attacco lanciato	dinamicità		obbedienza	posizione base	pienezza della presa		attacca a comando	10			
	attacco	presa d'impatto									
	fermezza della presa		fase finale	cambio d'istinto	vigilanza	lascia a comando	comp. libero da conflitti				
8 Difesa dopo la vigilanza	attacco	presa d'impatto	pienezza della presa	fase finale	cambio d'istinto	fase obbedienza a comando	approccio indisturbato	20			
	fermezza della presa	dominanza	vigilanza	avvicinamento	fase finale	lascia a comando					
			trasporto laterale								
TSB: pronunciato <input type="checkbox"/> presente <input type="checkbox"/> insufficiente <input type="checkbox"/>								Totale risultato C		100	

Sort. N.:

Lavoro figurante

duro

normale

leggero

Totale risultato

A

B

C

Pts/ qualifica